

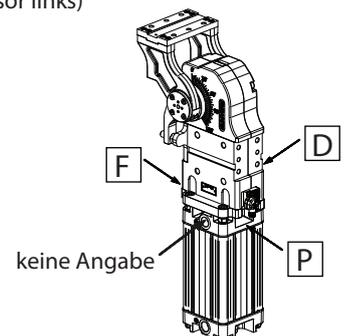
LAGP063

Pneumatischer Schwenker

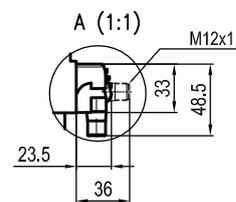
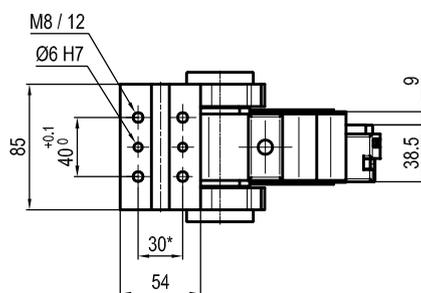
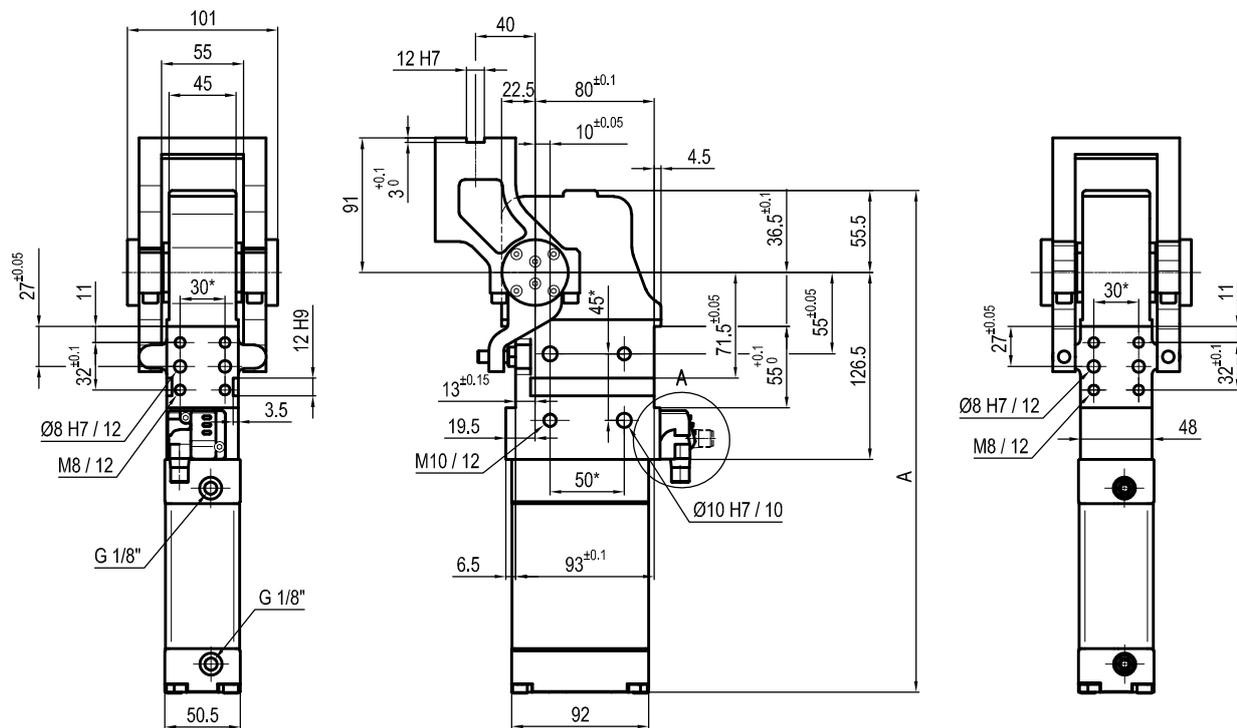


L	A	G	P	0	6	3	V	U	0	9	0	W
1	2	3		4	5	6	7					

1 Series LAG = Schwenkeinheit mit fest voreingestelltem Öffnungswinkel	2 Modell P = Pneumatisch	3 Größe 063 = Ø 63 mm Zylinder
4 Einbaulage Drehtisch V = Senkrecht 180° O = Waagrecht 90° Z = Senkrecht, V Lage gespiegelt P = Waagrecht, O Lage gespiegelt (Öffnungswinkel Max. 60°)	5 Sensor E = Elektronischer Sensor mit M12 schwenkbarem M12 Stecker (DF-U) A = Elektronischer Sensor mit schwenkbarem M12 Stecker + zusätzlicher Bremsensor (2 x DF-U)	6 Öffnungswinkel 120 = 120° 090 = 90° 060 = 60° 045 = 45°
7 Brake system W = Ohne Feststellbremse	8 Ventil C = Integriertes Ventil für die Durchlaufzeitoptimierung	9 Luftanschlüsse D = Rechtsseitig (Sensor rechts) F = Vorne (Sensor gegenüber) P = Rückseitig (sselbe Seite des Sensors) Ohne Angabe, linksseitig (Sensor links)

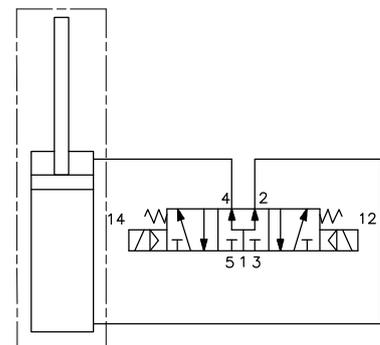
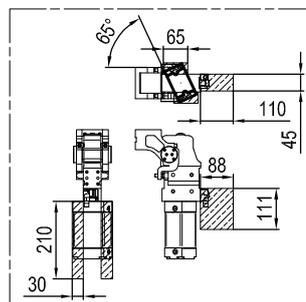


UNIVER SpA empfiehlt, dass die UNIVER Technikabteilung alle Schwenker Anwendungen freigibt

LAGP063OU__W


Passive brake

Pivot rotation in degrees	A
45°	303.5
60°	310.5
90°	325.5
120°	339.5

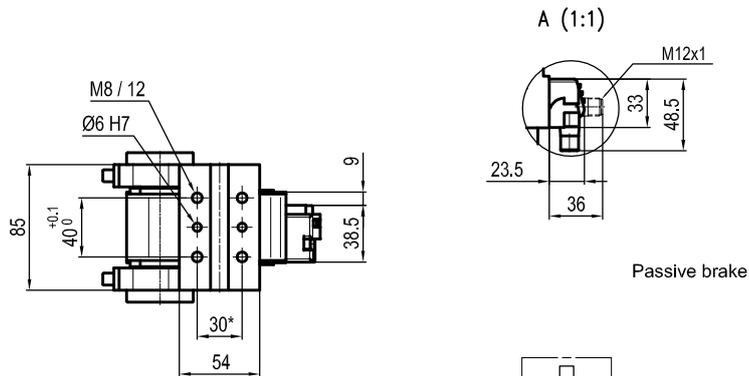
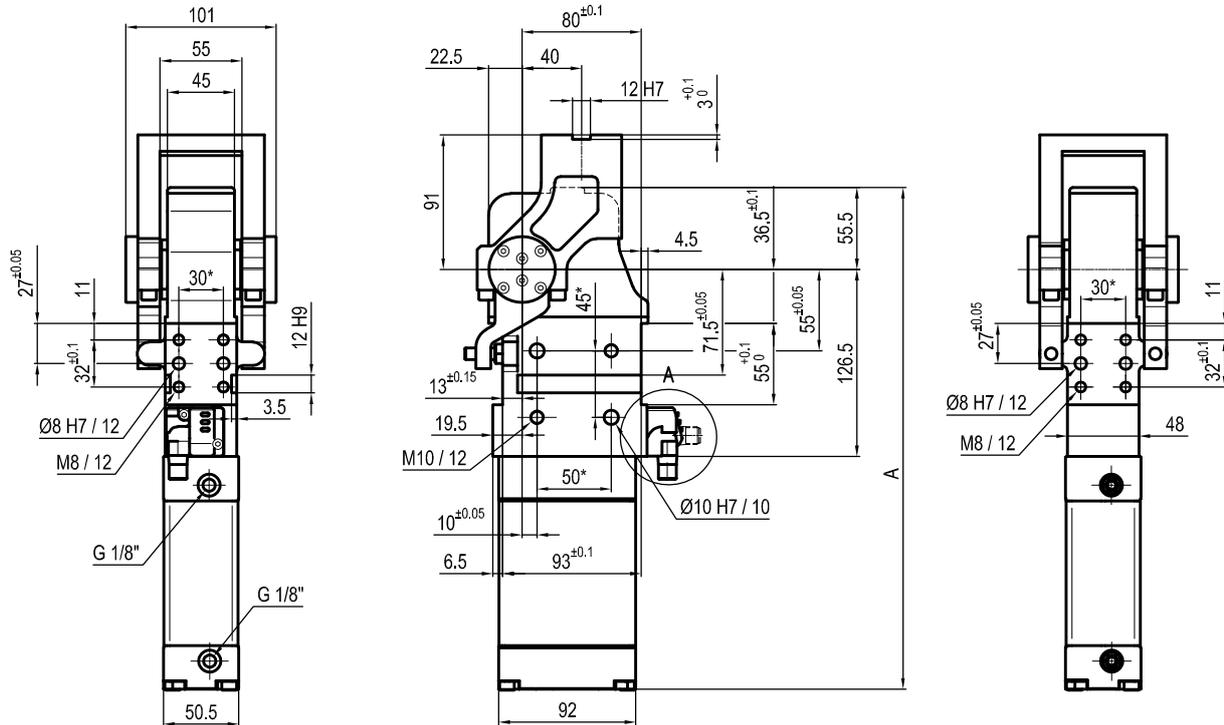


Größe	Haltemoment	Max. Drehmoment 0,55 MPa	Gewicht
63	1750 Nm	11 Nm	5,1 Kg

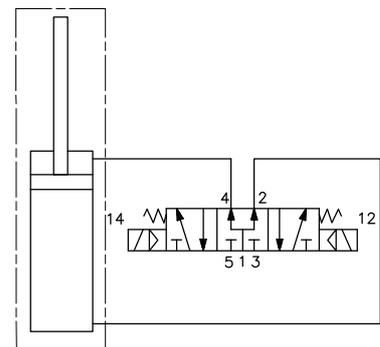
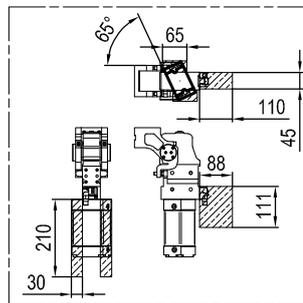
Min / Max Betriebsdruck: **0,4 / 0,6 MPa**
 Betriebstemperatur: **5° ÷ 45° C**
 Fest voreingestellter Öffnungswinkel: **45°- 60°- 90°- 120°**
 Drehtischstellung: **Waagrecht 90°**
 Elektronischer Sensor mit M12 schwenkbarem Stecker
 (von 0° bis 90° orientierbar)
 Versorgungsspannung: **10÷30Vdc**
 Schutzart: **IP65**

*: TOLERANZ ZWISCHEN STIFTBOHRUNGEN ± 0,02, GEWINDEBOHRUNGEN ± 0,1

Technische Änderungen vorbehalten

LAGP063PU__W


Pivot rotation in degrees	A
45°	303.5
60°	310.5



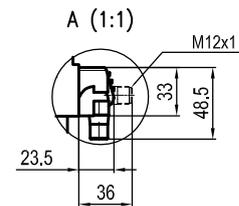
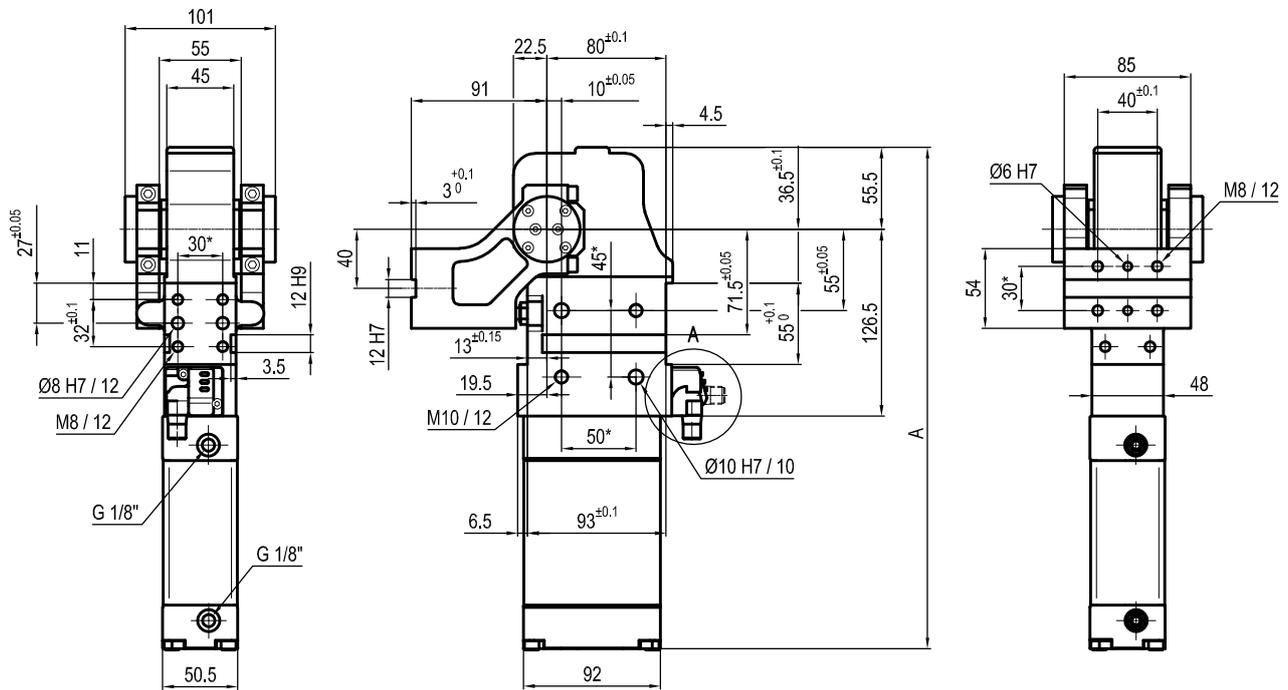
Größe	Haltemoment	Max. Drehmoment 0,55 MPa	Gewicht
63	1750 Nm	11 Nm	5,1 Kg

Min / Max Betriebsdruck: **0,4 / 0,6 MPa**
 Betriebstemperatur: **5° ÷ 45° C**
 Fest voreingestellter Öffnungswinkel: **45°- 60°**
 Drehtischstellung: **Waagrecht 90°**
 Elektronischer Sensor mit M12 schwenkbarem Stecker
 (von 0° bis 90° orientierbar)
 Versorgungsspannung: **10÷30Vdc**
 Schutzart: **IP65**

*: TOLERANZ ZWISCHEN STIFTBOHRUNGEN ± 0,02, GEWINDEBOHRUNGEN ± 0,1

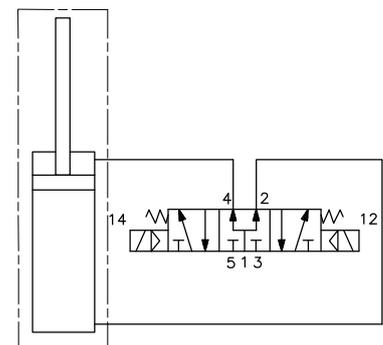
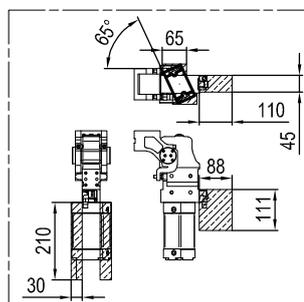
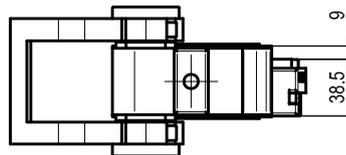
Technische Änderungen vorbehalten

LAGP063VU__W



Passive brake

Pivot rotation in degrees	A
45°	303.5
60°	310.5
90°	325.5
120°	339.5

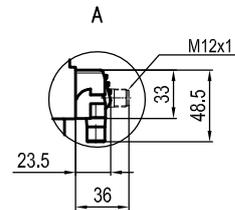
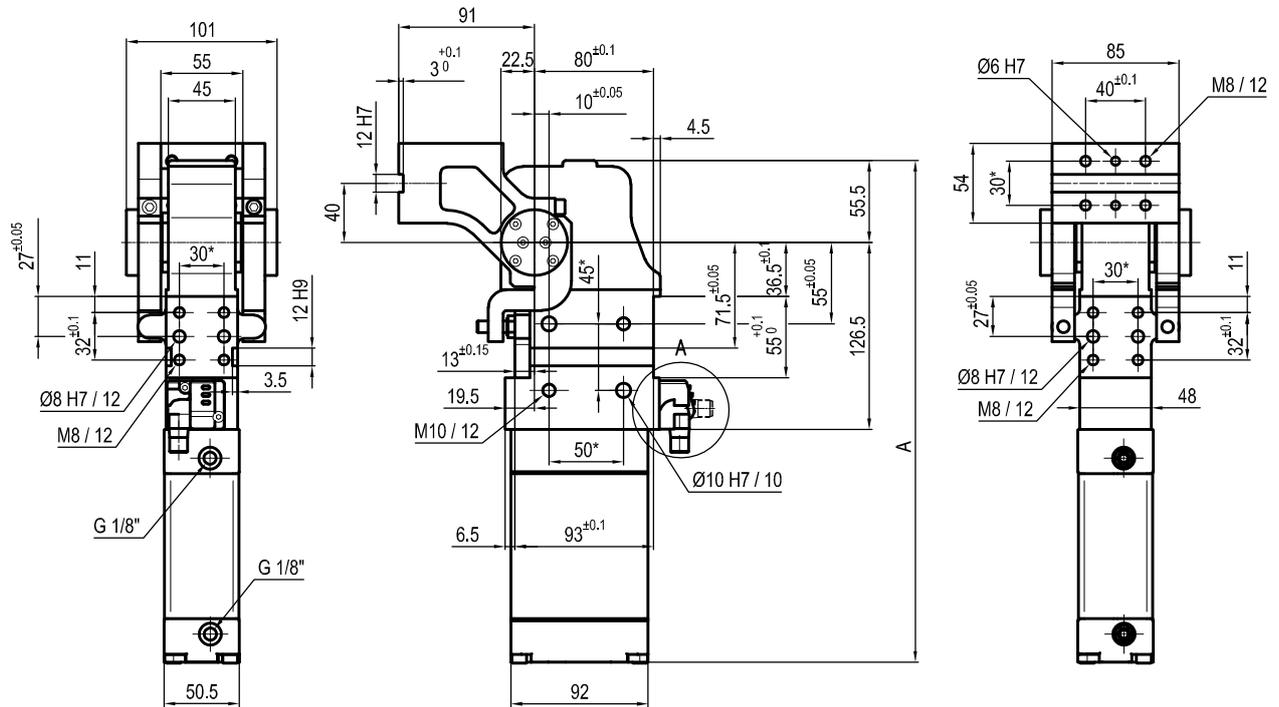


Größe	Haltemoment	Max. Drehmoment 0,55 MPa	Gewicht
63	1750 Nm	11 Nm	5,1 Kg

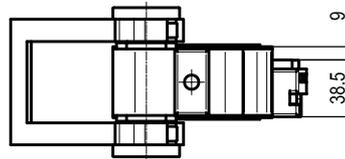
Min / Max Betriebsdruck: **0,4 / 0,6 MPa**
 Betriebstemperatur: **5° ÷ 45° C**
 Fest voreingestellter Öffnungswinkel: **45°- 60°-90°-120°**
 Drehtischstellung: **Waagrecht 90°**
 Elektronischer Sensor mit M12 schwenkbarem Stecker
 (von 0° bis 90° orientierbar)
 Versorgungsspannung: **10÷30Vdc**
 Schutzart: **IP65**

*: TOLERANZ ZWISCHEN STIFTBOHRUNGEN ± 0,02, GEWINDEBOHRUNGEN ± 0,1

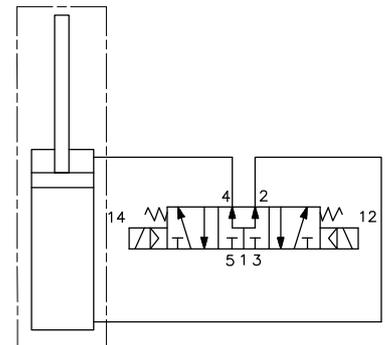
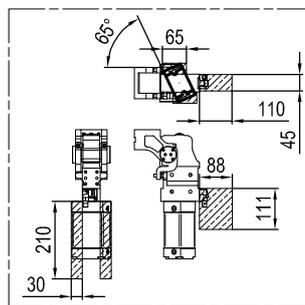
Technische Änderungen vorbehalten

LAGP063ZU__W


Passive brake



Pivot rotation in degrees	A
45°	303.5
60°	310.5
90°	325.5
120°	339.5



Größe	Haltemoment	Max. Drehmoment 0,55 MPa	Gewicht
63	1750 Nm	11 Nm	5,1 Kg

Min / Max Betriebsdruck: **0,4 / 0,6 MPa**
 Betriebstemperatur: **5° ÷ 45° C**
 Fest voreingestellter Öffnungswinkel: **45°- 60°-90°-120°**
 Drehtischstellung: **Waagrecht 90°**
 Elektronischer Sensor mit M12 schwenkbarem Stecker
 (von 0° bis 90° orientierbar)
 Versorgungsspannung: **10÷30Vdc**
 Schutzart: **IP65**

*: TOLERANZ ZWISCHEN STIFTBOHRUNGEN ± 0,02, GEWINDEBOHRUNGEN ± 0,1

Technische Änderungen vorbehalten